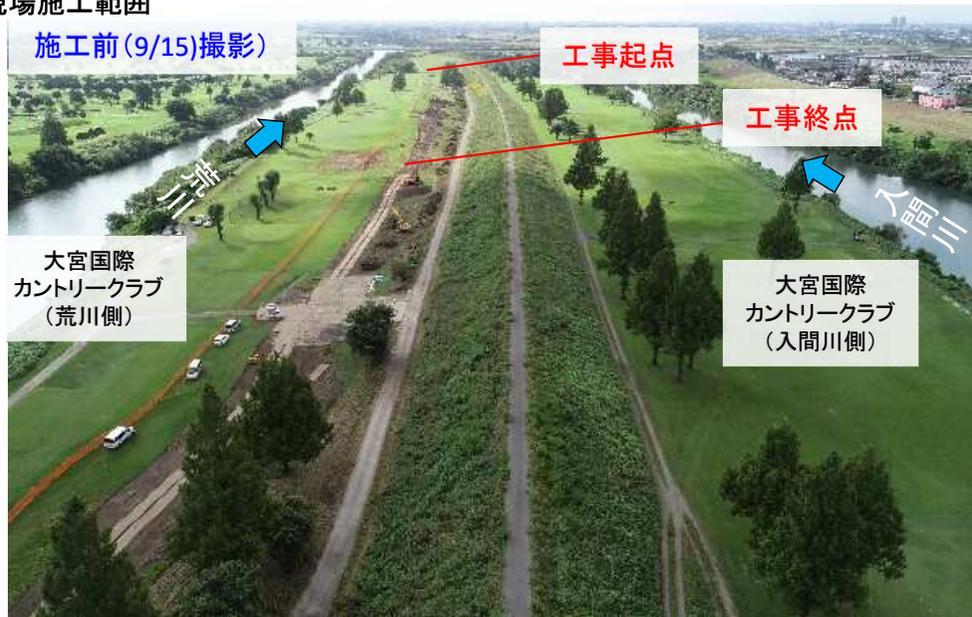


工事概要

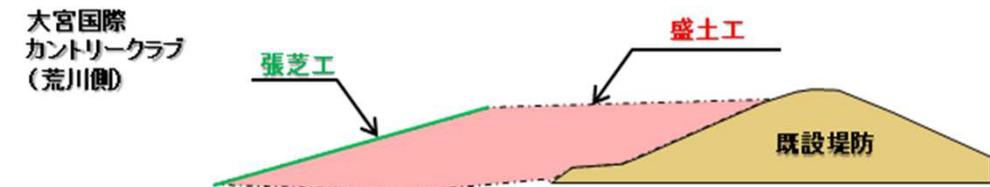
工 事 名	R2荒川右岸古谷上築堤工事
工 事 場 所	埼玉県川越市古谷上地先
工 期	令和3年9月1日～令和4年3月31日
請 負 金 額	¥481,800,000
発 注 者	国土交通省 関東地方整備局 荒川調節池工事事務所
請 負 者	奥村組土木興業株式会社 東京支店

・工事の目的
 本工事は、2つの川(入間川・荒川)を穏やかに合流させることで、洪水による逆流を防止する役割となる背割堤の強化を行うことが目的です。

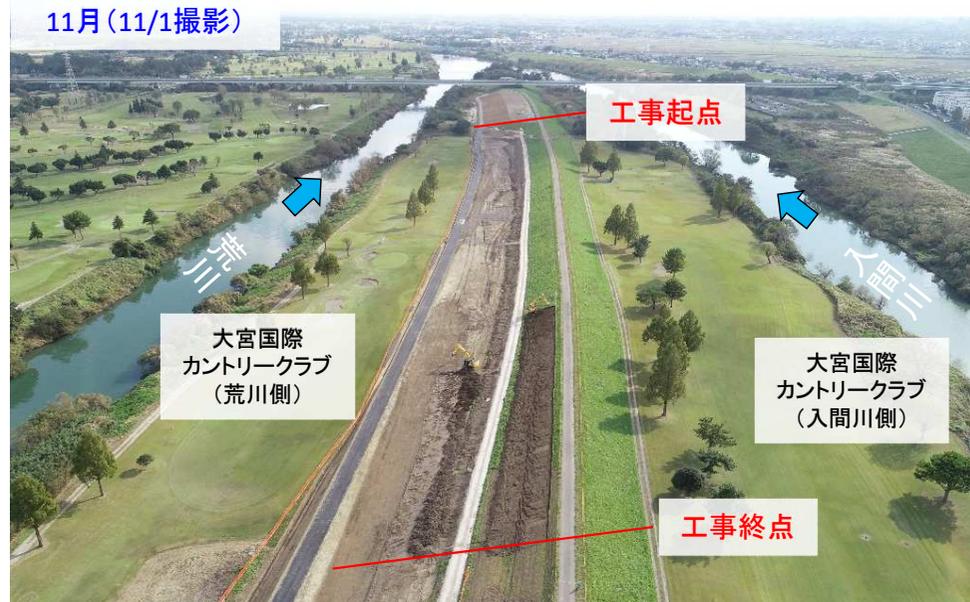
・現場施工範囲



・標準断面図



・工事進捗状況(11月現在)



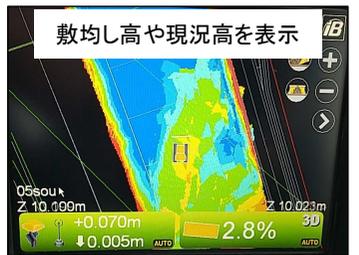
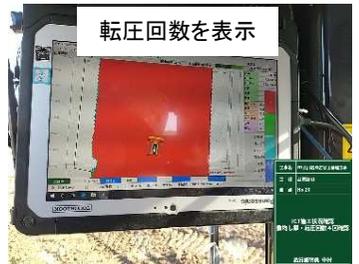
・工事進捗状況(12月現在)



現場における新技術の活用

ICT土工(MC搭載重機使用)

ICTブルドーザー施工状況



※マシンガイダンス(MG)とは、測位技術(GNSS・TS)を用いて、重機の位置や施工情報から設計値(3次元設計データ)との差分値を算出してオペレータに提供し、重機の操作をサポートする技術である。マシンコントロール(MC)とは、MG技術に加えて、設計値(3次元設計データ)に従って重機の刃先等をリアルタイムに自動制御し施工を行う技術です。

車両運行管理システム

車両	種別名	種場番	経路の承認時刻	電機	電機
●	ダンプ001	05-07	13:49	12	
●	ダンプ002	05-07	15:27	15	
●	ダンプ003	05-07	15:08	20	
●	ダンプ004	05-07	15:08	15	
●	ダンプ005	05-07	15:15	100	
●	ダンプ006	05-07	15:49	15	
●	ダンプ007	05-07	15:08	13	
●	ダンプ007	05-07	15:08	13	
●	ダンプ007	05-07	15:08	13	

ダンプトラック走行位置や経路を表示

エリア名	車速	速度(km/h)	有効時間
22	巻込み注意	100	0
23	スピード超過	0	00
24	横断に右に接近	50	0
25	スピード超過	0	40
26	速度遅減・停止	100	0
27	注意	50	0
28	交差点注意	100	0

注意点を音声で案内

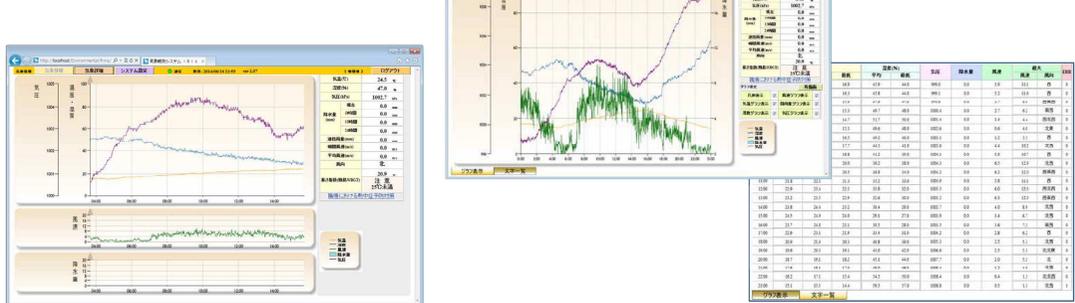
※ダンプトラックに搭載したスマートフォンにより、車両の現在位置を管理するほか、速度超過・ルート逸脱や電子ハザードマップなどの機能があります。
 ※事務所でダンプトラックの現在位置及び運行状況、速度超過、ルート逸脱などが確認できます。

クラウド管理型監視カメラ

現場(右岸45.3k付近)と入間大橋交差点にクラウド管理型の監視カメラを設置し、施工状況やダンプトラック搬出路の渋滞状況を監視して情報を共有しています。



気象観測システム



気象センサの測定値をクラウドに転送し、保存します。
 ブラウザからアクセスすることで、気象情報を閲覧することができます。
 現場の気象情報をリアルタイムで確認が可能です。
 局地的な気象変化が起きた際は、警報メール・音声等で知らせるシステムとなっております。



- 気象データ
- ・ 風向、風速、気温、湿度
 - ・ 気圧、雨量
- データ管理
- ・ 瞬間風速
 - ・ 降雨量
 - ・ 簡易熱中症指数(WBGT)